



(19) 世界知的所有権機関 国際事務局

(43) 国際公開日 2004 年2 月12 日 (12.02.2004)



PCT

(10) 国際公開番号 WO 2004/012647 A1

(51) 国際特許分類7:

A61J 3/00

W O 2004/01204

(21) 国際出願番号:

PCT/JP2003/009902

(22) 国際出願日:

2003 年8 月5 日 (05.08.2003)

(25) 国際出願の言語:

日本語

(26) 国際公開の言語:

日本語

(30) 優先権データ:

特願2002-227071 2002 年8 月5 日 (05.08.2002) JP 特願 2002-305166

2002年10月18日(18.10.2002) JP

(71) 出願人(米国を除く全ての指定国について): 株式会 社湯山製作所(YUYAMA MFG. CO., LTD.) [JP/JP]; 〒 561-0841 大阪府豊中市名神口3丁目3番1号Osaka (JP).

- (72) 発明者; および
- (75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 湯山 正二 (YUYAMA,Shoji) [JP/JP]; 〒561-0841 大阪府 豊中市 名神口 3 丁目 3 番 1 号 株式会社湯山製作所内 Osaka (JP). 山口 真司 (YAMAGUCHI,Shinji) [JP/JP]; 〒561-0841 大阪府豊中市名神口 3 丁目 3 番 1 号株式会社湯山製作所内 Osaka (JP).
- (74) 代理人: 河宮 治 , 外(KAWAMIYA,Osamu et al.); 〒 540-0001 大阪府 大阪市 中央区城見 1 丁目 3 番 7 号 IMPビル 青山特許事務所 Osaka (JP).
- (81) 指定国 (国内): CA, CN, JP, KR, NO, US.
- (84) 指定国 (広域): ヨーロッパ特許 (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL, PT, RO, SE, SI, SK, TR).

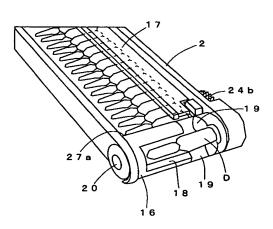
添付公開書類:

一 国際調査報告書

/続葉有/

(54) Title: DRUG DISPENSER

(54) 発明の名称: 薬剤払出装置

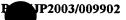


(57) Abstract: A drug dispenser comprising cassette (2) wherein drug (D) is accommodated in line, means for energizing the drug (D) of the cassette (2) toward one end and dispensing member (16) fitted at one end of the cassette (2), the dispensing member (16) capable of dispensing the drug (D) one by one by rotating while holding the drug (D) on holding recessed parts (18). This enables accurately dispensing the prescribed amount of drug in accordance with prescription data.

(57) 要約:

薬剤(D)が整列して収容されるカセット(2)と、該カセット(2)内の薬剤(D)を一端側に向かって付勢する付勢手段と、前記カセット(2)の一端部に設けられ、薬剤(D)を保持凹部(18)に保持して回転することにより1つずつ払い出す払出部材(16)とを備えた構成とする。これにより、処方データに基づいて処方数量だけ確実に払い出すことが可能となる。

2文字コード及び他の略語については、定期発行される各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語のガイダンスノート」を参照。



明 細 書

薬剤払出装置

技術分野

5

10

15

20

25

本発明は、薬剤を1つずつ払い出すことが可能な薬剤払出装置に関するもので ある。

背景技術

従来、薬剤は、保管棚に引き出し可能に設けたカセット内に収容されている。 そして、必要に応じて保管棚からカセットを引き出し、該当する薬剤が払い出される。

しかしながら、前記保管棚では、引き出したカセットの上方開口部より薬剤を 把持する必要があるので、カセットの配設位置によっては収容した薬剤の取出が 困難な場合がある。また、カセット内の薬剤の収容数が多くなると、カセットの 引き出し自体が困難となるばかりか、カセットの奥側に収容した薬剤が取り出し ずらいという問題がある。また、例えば、抗がん剤等の使用が厳しく制限されて いる薬剤の場合、この薬剤が自由に取り出させるのでは問題がある。一方、施錠 する等の構成にするのは、作業性の悪化をもたらし、施錠が確実に行われている か否かの確認も必要となる。

そこで、本発明は、処方データに基づいて処方数量だけ確実に払い出すことが できる薬剤払出装置を提供することを課題とする。

発明の開示

本発明は、前記課題を解決するための手段として、薬剤払出装置を、薬剤が整列して収容されるカセットと、該カセット内の薬剤を一端側に向かって付勢する付勢手段と、前記カセットの一端部に設けられ、薬剤を保持凹部に保持して回転することにより1つずつ払い出す払出部材とを備えた構成としたものである。

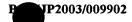
この構成により、カセットに収容した薬剤は、払出部材の回転動作によって1つずつ確実に払い出すことができる。薬剤が払い出された後の払出部材の保持凹

10

15

20

25



部には、付勢手段によって次の薬剤が供給されるので、その後の払出動作をスムーズに行わせることが可能である。

前記払出部材は、保持凹部に薬剤を保持して回転する際、次の薬剤を支持可能 な支持面を有する構成とすればよい。

前記払出部材は、カセット内で保持凹部に薬剤を保持する受取位置と、前記保持凹部に保持した薬剤を取り出すための取出位置とにそれぞれ位置決め可能に回転すると、必要最小限の動作で、薬剤を常に同じ取出位置に払い出すことができるので、作業性を向上させることが可能となる点で好ましい。

前記払出部材が取出位置に位置する際、保持凹部での薬剤の有無を検出する薬 剤検出手段と、処方データ及び前記薬剤検出手段での検出信号に基づいて、前記 払出部材の駆動を可能とする制御手段とを備えた構成とすると、所望数量の薬剤 を自動的に払い出すことが可能となる点で好ましい。

前記払出部材を回転不能とするロック手段を備え、前記制御手段は、処方データに基づく処方数量の払出が完了した時点で、前記ロック手段により排出部材を受取位置にロックすると、人手によらず、自動的に、薬剤の不正な払出を確実に防止できる点で好ましい。

前記払出部材は、保持凹部を構成する対向壁に薬剤を把持容易とするための切欠きを備えると、薬剤の払出をより一層容易に行わせることが可能となる点で好ましい。

なお、前記付勢手段は、カセットに収容する薬剤の数量に拘わらず、一定荷重 を付加可能な構成とすると、薬剤の払出をより一層スムーズに行わせることが可 能となる点で好ましい。

図面の簡単な説明

- 図1は本実施形態に係る薬剤払出装置の概略正面図である。
- 図2は図1のカセットの一例を示す部分斜視図である。
- 図3Aは図1のカセットに採用可能なロータを示す斜視図である。
- 図3Bは図1のカセットに採用可能なロータを示す断面図である。
- 図4Aは図1に示すカセットの側面図である。

15

20

25

図4Bはロータ部分の拡大図である。

図4Cはステッピングモータ部分の拡大図である。

図5は図4Aに示すカセットの薬剤払出状態を示す図である。

図6は図4Aに示すカセットのロック状態を示す図である。

図7は図1に示す収容部の前面側の一部を示す斜視図である。

図8は図1に示す収容部の背面側の一部を示す斜視図である。

図9は本実施形態に係る薬剤払出装置のブロック図である。

図10は本実施形態に係る薬剤払出装置の処理内容を示すフローチャートである。

10 図11Aは他の実施形態に係るカセットの平面図である。

図11Bは図11Aの側面図である。

図12は他の実施形態に係るロータの回転駆動機構を示す概略図である。

図13Aは他の実施形態に係るエンコーダを備えたカセットの平面図である。

図13Bは図13Aの正面図である。

図14は他の実施形態に係るロータの回転駆動機構を示す概略図である。

図15A、図15Bは他の実施形態に係る払出機構を示す概略図である。

図16A、図16Bはロータの軸部の位置の違いによる支持面の移動軌跡を比較した概略図である。

図17Aは他の実施形態に係るロータの回転駆動機構で、収容部にカセットを 装着した後のギア側の側面図である。

図17Bは他の実施形態に係るロータの回転駆動機構で、収容部にカセットを 装着する前の側面図である。

図18は他の実施形態に係るカセットのロータ部分の斜視図である。

図19は図18とは反対側から見た斜視図である。

図20は他の実施形態に係る収容部を示す部分斜視図である。

図21Aは他の実施形態に係るロータの回転駆動機構で、収容部にカセットを 装着する前のロック部材側の側面図である。

図21Bは他の実施形態に係るロータの回転駆動機構で、収容部にカセットを 装着した後の側面図である。



- 図22Aはカセットに装着されるカバーの平面図である。
- 図22Bは図22Aの断面図である。
- 図23Aは他の実施形態に係るロータの回転駆動機構の正面断面図である。
- 図23Bは図23Aの分解平面図である。
- 図24Aは他の実施形態に係るロータの回転駆動機構の正面断面図である。
 - 図24Bは図24Aの正面図である。
 - 図24Cは図24Bからロータを回動させた状態を示す正面図である。
 - 図25は指紋認証画面である。
 - 図26はOK/NG選択画面である。
- 10 図27は各種業務画面である。
 - 図28は自動/手動画面である。
 - 図29は処理患者一覧画面である。
 - 図30は払い出し業務画面である。
 - 図31は問い合わせ業務メニュー画面である。
- 15 図32は処方履歴照会画面である。
 - 図33は薬品投与検索画面である。
 - 図34は薬品使用量画面である。
 - 図35は充填業務画面である。
 - 図36は医師別薬品使用量画面である。
- 20 図37は病棟別薬品使用量画面である。
 - 図38は管理薬品使用量画面である。
 - 図39はマスターメンテナンス画面である。
 - 図40は薬品マスター画面である。
 - 図41は日報メニュー画面である。
- 25 図42は充填日報画面である。
 - 図43は他の実施形態に係るカセットのロータ部分の斜視図である。
 - 図44Aは図43に示す回転駆動機構のロック解除位置に於ける概略説明図である。
 - 図44Bは図44Aの部分詳細斜視図である。

10

15

20

25

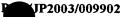


図45Aは図43に示す回転駆動機構の基準位置に於ける概略説明図である。 図45Bは図43に示す回転駆動機構のロック解除位置に於ける概略説明図である。

図45Cは図43に示す回転駆動機構のロータを払出位置に回転させた状態での概略説明図である。

発明を実施するための最良の形態

以下、本発明に係る実施形態を添付図面に従って説明する。

図1は、本実施形態に係る薬剤払出装置を示す。この薬剤払出装置では、保管棚1に複数のカセット2がマトリックス状に収容されている。なお、保管棚1の前面には操作表示パネル200が設けられ、所定の入力及び表示が可能となっている。

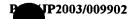
保管棚1は、カセット2を着脱可能な複数の収容部3を備える。各収容部3を 構成する底面には、カセット2を着脱方向に沿ってガイドする一対のガイドレー ル (図示せず) が並設されている。また、各収容部3を構成する上面側には、図 7及び図8に示すように、カセット2内に収容される薬剤Dを保管棚1の前面側 に向かって送り出すための付勢部材4が設けられている。付勢部材4は、対向面 に設けたガイド部材30,31に沿って移動する平板状のスライド部材5と、こ のスライド部材5を保管棚1の前面側に向かって付勢する定荷重バネ6とで構成 されている。ガイド部材30、31の対向面には、長手方向に延びる突条7が形 成され、この突条7の上下面をスライド部材5のベアリング8が転動する。また、 一方のガイド部材30の下面には、長手方向に延びるカセット押え部9が形成さ れ、収容部3にカセット2を装着した際、後述する蓋体17を押えて薬剤Dがカ セット2から浮き上がることを防止する。定荷重バネ6は、保管棚1の背面側に 回転自在に設けた回転軸10にエンコーダ11と共に一体化されている。エンコ ーダ11は円盤状で、外周部に円周方向に沿って所定ピッチで複数のスリットが 形成され、各スリットが残量センサ12によって検出され、回転位置がカウント されることにより、収容部3に装着したカセット2内の薬剤Dの数量を検出でき るようになっている。定荷重バネ6のバネ部にはワイヤ13が接続されている。

10

15

20

25



このワイヤ13は、一方のガイド部材30に形成した矩形孔30aを介して保管棚1の前面側に引き出され、ローラ14を介してスライド部材5に接続されている。これにより、スライド部材5が保管棚1の前面側に向かってその移動場所に拘わらず常に一定力で付勢される。ローラ14の近傍には原点リセットセンサ15が取り付けられている。収容部3にカセット2を未装着の状態では、定荷重バネ6の働きによりワイヤ13を介してスライド部材5は保管棚1の前面側に位置する。原点リセットセンサ15は、カセット2の未装着時に前面側に移動したスライド部材5を検出し、エンコーダ11によるカウント数をリセットするために利用される。すなわち、1個分の薬剤がカセット2の長手方向に占める寸法(アンプルでは直径、薬剤箱では幅寸法)とエンコーダ11での出力パルス数とを、予め対応させて記憶しておく。そして、カセット2を装着する際、スライド部材5が収容した薬剤Dに押されて背面側に移動する際の出力パルスに基づいて薬剤Dの数量を算出する。また、薬剤Dを払い出す場合には、カセット2を装着する際に記憶した出力パルス数から、検出されるエンコーダ11の出力パルス数を減算することにより、カセット2内に残留する薬剤Dの数量を算出する。

各カセット2は、図2に示すように、上方に開口する溝状で、その一端部には 払出部材であるロータ16が設けられ、薬剤Dを1つずつ払い出すことができる ようになっている。また、カセット2には、上面開口縁部に沿って一部を覆う蓋 体17が閉鎖方向に付勢された状態で回動自在に設けられている。カセット2内 には薬剤Dが整列状態で収容され、収容された薬剤Dの一部は前記カセット押え 部9(図7参照)によって押えられている。また、カセット2の底面には係止凹 部(図示せず)が形成され、保管棚1側に設けたフック(図示せず)が係止され、 カセット2を装着する際のクリック感が得られるようになっている。また、カセ ット2の前面側、すなわちロータ16が設けられる側壁には凹部2a(図2では 図示せず)が形成され、保管棚1からカセット2を引き出す際に指で掴みやすく なっている。

ロータ16には、図2に示すように、アンプル等を払い出すための小型のものや、図3A, Bに示すように、バイアル瓶を収容した箱等を払い出すための大型のもの等がある。これらロータ16は、図3に示すように、薬剤Dを保持するた

10

15

20

25

めの保持凹部18を備えている。保持凹部18を構成する両側面には切欠き19がそれぞれ形成され、薬剤Dの取出を容易に行うことができるようになっている。ロータ16の少なくとも右端側外周部(左端側外周部に設けてもよい。)には、保持位置で、前記カセット2に形成した凹部2aに連続する凹部16aが形成されている。この凹部16aは、カセット2が小型で前記凹部2aだけでは指による把持状態が不十分となる場合に設ける。また、ロータ16の端面中央部には軸部20が突出し、カセット2に回転自在に支持されている。軸部20には、図4に示すように、第1ギア21が一体化され、そこにはカセット2に設けた第2ギア22が噛合している。第2ギア22の外周部には、長尺な板状の第1リンク23の一端部が回転自在に連結されている。

第1リンク23は、その他端部に、カセット2に支軸24aを中心として回動自在に設けた略V字形の第2リンク24の一端部によって押圧可能な突起23aが形成されている。また、突起23aの近傍には係止用切欠部23bが形成されている。係止用切欠部23bには、カセット2に回動自在に設けた係止片(図示せず)が係脱するようになっている。係止片は、図示しないモータの駆動により正逆回転し、係止用切欠部23bへの係止状態で、第1リンク23が移動不能となってロータ16はロック状態に維持される。

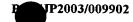
第2リンク24は、ギア25aを介して伝達されるステッピングモータ25の駆動力に基づいて正逆回転駆動する。支軸24aには3箇所にマグネット(図示せず)が設けられ、それぞれセンサ26によって検出されることにより、第2リンク24を待機位置(図4A参照)、作動位置(図5参照)、及びロック位置(図6参照)にそれぞれ停止可能となっている。第2リンク24が待機位置に位置する場合、第1リンク23、第2ギア22、及び第1ギア21を介してロータ16は、図4Bの点線で示すように、その保持凹部18にカセット2内の薬剤Dを保持する保持位置に位置決めされる。このとき、カセット2に形成した凹部2aとロータ16に形成した凹部16aとが連続した位置となり、この部分に指を引っ掛けて保管棚1からカセット2を取り出すことが可能である。そして、第2リンク24を図5に示す作動位置に回動させると、第1リンク23から第2ギア22及び第1ギア21を介してロータ16が図5中点線で示す取出位置まで回転

10

15

20

25



し、保持凹部18に保持した薬剤Dを取出可能となる。また、第2リンク24を図6に示すロック位置まで回動させると、ロータ16は回転不能となる。ロータ16が取出位置に回転した際、保持凹部18に薬剤Dが保持されているか否かは図示しない薬剤検出センサによって検出される。

ロータ16の外面には、図3A,3Bに示すように、保持凹部18に薬剤Dを保持して回転した際、次の薬剤Dを支持する支持面27aと、薬剤名を印刷したラベルを貼着するための平坦面27bとが形成されている。

ロータ16の外面形状は次のようにして決定する。まず、薬剤Dを丁度収容可能な保持凹部18を備えた円柱を仮定し、その軸心を薬剤Dの中心位置に位置させる。そして、ロータ16の端面に、前記円柱の軸心に対して下方側であって、かつ、一端側(保管棚1の前面側)に軸部20を突設する。そして、この軸部20を中心とする円弧上に支持面27aを形成する。また、ロータ16が保持位置に位置するとき、前面側から目視容易な位置に、支持面27aに連続して平坦面27bを形成する。

ところで、ロータ16が回転したときの支持面27aの軌跡が、次の薬剤Dに対して前後方向に移動しないようにするためには、軸部20をできるだけ下方に位置させるのが好ましい。図16Aに示すように、軸部20が薬剤Dの最下部、すなわち、カセット2の底面と同一平面内にあれば、ロータ16が回転しても次の薬剤Dが前後に移動することはない。しかし、軸部20を下方に位置させると、ロータ16の占有スペースの関係上、上下に積層配置されるカセット2の集積度を高めることは難しい。そこで、本実施形態では、軸部20を薬剤Dの中心Cに対して下方への変位を抑え、前面側への変位を大きくとっている。

これにより、カセット2の上下方向に於けるロータ16の占有スペースを抑制しつつ、ロータ16が保持位置から払出位置まで回転する際の支持面27aの軌跡(ロータ16と次の薬剤Dとの干渉を考慮して、保持凹部18から薬剤Dが若干突出するように保持する場合には、保持凹部18に保持された薬剤Dの角部の軌跡)は、カセット2内に収容した薬剤Dの整列方向に対して殆ど変化することはなく、次の薬剤Dの位置ずれを抑えることが可能となる。

なお、ロータ16が回転する際、支持面27aと次の薬剤Dとの間の摩擦力が、

10

15

20

25

次の薬剤Dを持ち上げる力として作用するが、蓋体17により薬剤Dの浮き上がりが防止される。また、ロータ16の軸部20は支持面27a側に位置ずれさせて設ければよく、例えば、薬剤Dの払出方向を、前述の反時計方向から時計回り方向とする場合には、軸部20は前面上方側に位置ずれさせればよい。

図9に示すように、前記残量センサ12、原点リセットセンサ15、及び薬剤 検出センサ26からの入力信号や処方データのほか、ユーザー認証装置32の入 力信号が制御装置33に入力される。制御装置33は、入力信号に基づいてステ ッピングモータ25等を駆動制御する。ユーザー認証装置32としては、ユーザ ーIDとパスワード、指紋認証、虹彩認証等、種々の認証手段が採用可能である。 そして、予め登録した薬剤払出権限を有する人の認証が行われた場合にのみ、ス テッピングモータ25等を駆動して薬剤Dの取出が可能である。

次に、前記構成の薬剤払出装置の動作を図10のフローチャートに従って説明する。この錠剤払出装置では、各カセット2内に薬剤Dが1列に整列された状態で収容される。この状態で、収容した薬剤Dには、スライド部材5を介して定荷重バネ6の付勢力が作用し、最前部に位置する薬剤Dが受取位置に位置するロータ16の保持凹部18に保持される。

処方データの入力があり(ステップS1)、かつ、ユーザー認証装置32での認証が適切に行われれば(ステップS2)、処方データに基づいて、該当する薬剤Dが収容されたカセット2で、一定時間だけステッピングモータ25が駆動し、第2リンク24が図4Aに示す待機位置から図5に示す作動位置に回動する(ステップS3)。これにより、ギア25aを介してロータ16が受取位置から払出位置まで回転し、保持凹部18に保持された薬剤Dが前面側の払出可能な位置まで移動する。この場合、ロータ16には切欠き19が形成されているので、この切欠き19を介して薬剤Dを掴むことができ、保持凹部18から薬剤Dの取出を容易に行うことが可能である。ここで、薬剤検出センサ26での検出信号に基づいて保持凹部18から薬剤Dが取り出されたか否かを検出し(ステップS4)、取り出されたと判断すれば、ステッピングモータ25を逆転駆動して第2リンク24を図5に示す作動位置から図4Aに示す待機位置に回動させることにより(ステップS5)、ロータ16を受取位置まで回転させる。これにより、次の薬

10

15

20

25

利Dが保持凹部18に保持される。以下、同様にして所定数量の薬剤Dの払出が行われる。その後、所定数量の払出が完了し、ロータ16が受取位置に回転すれば(ステップS6)、第2リンク24を図4Aに示す待機位置から図6に示すロック位置に回動させることにより(ステップS7)、ロータ16を回転不能とする。これにより、外部からロータ16を回転させ、勝手に薬剤Dを取り出すことが不可能となる。したがって、麻薬や劇薬等であっても、特段の注意を払うことなく適切に管理することが可能となる。

なお、カセット2内に収容した薬剤Dの数量はエンコーダ11及び残量センサ12によって検出されているので、この検出信号に基づいて所定の表示を行わせると共に、残量が少なくなれば報知させることも可能である。また、前記ステップS3で、保持凹部18から薬剤Dが取り出されることなく、設定時間が経過すれば、ロータ16を逆回転させて薬剤Dが取出位置に放置されたままとなることを防止するようにしてもよい。

また、第2リンク24の形状は、前述の略V字形に限らず、図11A, Bに示す略 I 字形としてもよい。図11A, B中、実線で示す位置が払出位置、点線で示す位置がロック位置である。

また、ロータ16の軸部20には第1ギア21を設け、第2ギア22と噛合するようにしたが、これらギア21,22に代えて、図12に示す途切れ歯車40,41を設けるようにしてもよい。途切れ歯車40には歯部40aの両側に連続して逃がし凹部40b,40cがそれぞれ形成されている。一方、途切れ歯車41には、ギア42が一体化され、順次ギア43~46が噛合することによりモータ47の駆動力が伝達されるようになっている。ロータ16は、途切れ歯車40,41の歯部40a,41aが噛合している場合にのみ回転する。そして、モータ47が正転駆動してロータ16が受取位置から払出位置まで回転すれば、途切れ歯車41の円弧部41bが途切れ歯車40の逃がし凹部40bを滑り、それ以上の回転が確実に阻止される。また、モータ47を逆転駆動すれば、途切れ歯車40,41の歯部40a,41aが再び噛合し、ロータ16は払出位置から受取位置まで回転する。そして、途切れ歯車41の円弧部41bが途切れ歯車40の逃がし凹部40cを滑ることにより、ロータ16は受取位置に位置決めされる。し

10

15

20

25



たがって、モータ47の駆動時間を高精度に管理する必要がなく、ロータ16を確実に払出位置と受取位置とにそれぞれ位置決めすることができる。しかも、円 弧部41bが逃がし凹部40b, 40cに位置するとき、ロータ16はロック状態となり、外部からの操作により回転させることはできない。

また、カセット2は、上下方向に積層できるように水平に配置したが、垂直に、あるいは、傾斜させて配置することも可能である。これによれば、保管棚1の形状を配設スペースに応じて適宜変更することができる。例えば、保管棚1の配設スペースが下方側にしか形成できない場合には、カセット2を垂直に配置し、薬剤Dを上面側から取り出すように構成すればよい。また、カセット2を横向きとし、バイアル等を蓋側が上方に向かうように配置することも可能である。

図13A, Bに他の実施形態に係るエンコーダを示す。ここでは、円盤状のものに代えて、長尺板状のものを使用している。すなわち、前面側から背面側に向かって延びるスライドシャフト52と平行に所定間隔で複数のスリット50が形成されたエンコーダ51が配設されている。また、スライドシャフト52に、定荷重バネ53と位置検出センサ54がスライド自在に取り付けられている。定荷重バネ53のバネ部53aは前面側に固定され、定荷重バネ53に一体化したスライド部材55によりカセット2内の薬剤Dを前面側に向かって押圧する。位置検出センサ54は、エンコーダ51のスリット50を検出し、この検出信号はスライド部材55の位置すなわちカセット2内の薬剤Dの数量を特定するために利用される。

図14に他の実施形態に係るロータ16の回転駆動機構を示す。この回転駆動機構では、ピニオン60を図示しないソレノイド等で前後(図14中、左右方向)に往復移動させることにより、ラック61を回転させ、スプリング62の付勢力に抗してリンク63を介してロータ16(ここでは図示せず)を受取位置と払出位置とにそれぞれ位置決めすることができるようになっている。

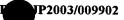
図15A, Bに他の実施形態に係る払出機構を示す。この払出機構では、前記ロータ16に代えて、支軸70を中心として回動自在な払出プレート71が設けられている。払出プレート71は、一端縁に最前部に位置する薬剤D1に係止する第1係止部72を形成され、他端縁に次の薬剤D2を支持可能な第2係止部7

10

15

20

25



3を形成されている。払出プレート71は、図示しないモータの駆動によりギア74を介して回動する。カセット2内の薬剤Dは、背面側に設けたスプリング75によって前面側に付勢されており、前面側の払出位置には傾斜プレート76が配設されている。

このような払出機構では、薬剤を払い出す場合、図示しないモータを駆動して 払出プレート71を、図15Bに示すように、反時計回り方向に回動させる。これにより、第1係止部72による係止状態が解除され、最前部に位置する薬剤D 1が傾斜プレート76を滑り落ちる。このとき、第2係止部73が次の薬剤D2 に係止するので、最前部の薬剤D1のみを確実に払い出すことが可能である。

図17乃至図22に、さらに他の実施形態に係るロータ16の回転駆動機構の 例を示す。この回転駆動機構では、カセット2に設けたロータ16の両端面中央 部から突出する軸部20にガイド突部100を形成された円板101,102が それぞれ設けられている。円板102側には、図21A,Bに示すロック部材1 03が設けられている。ロック部材103は、スプリング104によって図中左 方向に付勢されたロックフレーム105を備える。ロックフレーム105の一端 側の押込部106には、内面側に突起107が形成され、この突起107とカセ ット2の側面に形成した溝部108内とで前記スプリング104を保持している。 また、ロックフレーム105の他端部には前記円板102のガイド突部100に 係脱する係合溝109が形成されている。スプリング104及びロックフレーム 105は、カセット2に固定されるカバー110によって押込部106を除いて 覆われる。カバー110には、前記ロックフレーム105がスライドするスライ ド溝111と、前記押込部106がスライド自在な第1逃がし凹部112と、前 記円板102が回転自在な第2逃がし凹部113とが形成されている。また、保 管棚1の各収容部3側には、図12に示す途切れ歯車40に代えて、図20に示 すように、中央部に前記ガイド突部100が係脱可能な係合溝114を形成され た駆動歯車115が設けられている。途切れ歯車40以外の構成については、図 12に示すものと同様である。収容部3を構成する一方の側壁には、切欠部11 6が形成され、前記駆動歯車115の係合溝114が露出している。これにより、 収容部3にカセット2を装着した際、ガイド突部100が係合溝114に係合可

10

15

20

25

能となる。なお、収容部3の側面には、カセット2を装着することにより、前記ロックフレーム105の押込部106が当接する当接部117が形成されている。

図23A, Bに、さらに他の実施形態に係るロータ16の回転駆動機構の例を示す。この回転駆動機構は、保管棚1の各収容部3に装着されるケーシング80に設けられており、モータ81の駆動力が、ウォームギア82、ウォームホイール83、及び、中間ギア84を介して駆動ギア85に伝達されるようになっている。

前記ケーシング80は、上面及び側面が開口し、側面をカバー86によって閉鎖されている。ケーシング80の一端面には貫通孔80aが形成され、この貫通孔80aに、モータ81の軸受部81aが固定されている。ウォームギア82は、モータ81の軸受部81aから突出する回転軸81bに固定されており、ケーシング80内に配置されている。ウォームホイール83、中間ギア84、及び駆動ギア85は、前記カバー86に回転可能に取り付けられている。中間ギア84は、途切れ歯車84aと平歯車84bを一体化した構成となっており、平歯車84bがウォームホイール83と噛合し、途切れ歯車84aが駆動ギア85と噛合可能となっている。駆動ギア85には、途切れ歯車が使用され、回転軸85aの先端面には、所定間隔で突出するガイド片85bが形成されている。ケーシング80にカバー86をネジ止め等によって取り付けた状態では、ウォームホイール83、中間ギア84、及び駆動ギア85がケーシング80内に位置し、ウォームホイール83、トージャームギア82が噛合するようになっている。

前記収容部3に収容されるカセット2は、前記図18に示す構成と同様、一端側にロータ16を備えており、その両端部から突出する軸部20の一方には、前記駆動ギア85のガイド片85bによってガイドされるガイド突部100が形成されている。

前記構成の回転駆動機構を備えた収容部3では、カセット2を装着すると、ロータ16から突出するガイド突部100が前記駆動ギア85のガイド片85bにガイドされる。これにより、モータ81を正逆回転駆動すると、前記図12に示すものと同様に、駆動ギア85に伝達された動力が軸部20を介してロータ16に伝達される。そして、ロータ16が払出位置と受取位置とに回転することによ

10

15

20

25

り、カセット2内に収容した薬剤Dが順次払い出される。この場合、ロータ16 が所定位置まで回転すれば、中間ギア84の途切れ歯車84aの歯部と駆動ギア 85の歯部とは噛合せず、それ以上の回転は阻止される。したがって、モータ8 1の駆動時間を高精度に管理する必要がなく、ロータ16を確実に払出位置と受 取位置とにそれぞれ位置決めすることができる。

図24A、B、Cに、さらに他の実施形態に係るロータ16の回転駆動機構の 例を示す。この回転駆動機構は、保管棚1の各収容部3に設けられており、回転 力伝達部材90を備えている。収容部3にカセット2を収容すると、カセット2 の一端部に設けたロータ16の軸部20が、前記回転力伝達部材90と係合し、 一体的に回転するようになっている。また、回転力伝達部材90には、第1ギア 91が一体化されており、第2ギア92、及び第3ギア93を介してスライダ9 4が連動するようになっている。第1ギア91は、平歯車91a, 91bを一体 化したものである。第2ギア92は、第1ギア91の平歯車91a, 91bにそ れぞれ噛合する平歯車92a、92bを一体化したものである。平歯車92aは、 図示しないモータの回転軸に設けたギアに噛合し、平歯車92bは第3ギア93 に噛合している。スライダ94は、スプリング95の付勢力によってロータ16 から離れる方向に付勢されている。スライダ94には係止突部94aが形成され、 この係止突部94aにラッチ96が係止されることにより、ロータ16は図24 Cに示す払出位置に位置決めされる。また、第3ギア93にはダンパ97が設け られ、ラッチ96を開放した際のスプリング95の付勢力による急激な回転が緩 和されている。

前記構成の回転駆動機構を備えた収容部3では、カセット2を装着すると、ロータ16が回転力伝達部材90に係合する。これにより、図示しないモータを正逆回転駆動すると、回転力伝達部材90を介してロータ16が回転して払出位置又は受取位置に位置決めされ、カセット2に収容した薬剤Dが1つずつ払い出される。ロータ16が払出位置に回転した状態では、第1ギア91、第2ギア92、及び第3ギア93が回転し、スライダ94が図24Cに示す位置に移動する。そして、この位置でラッチ96が係止突部94aに係止する。これにより、スライダ94が移動不能となり、第3ギア93、第2ギア92、及び第1ギア91を介

10

15

20

25

して回転力伝達部材90すなわちロータ16が払出位置に位置決めされる。また、ラッチ96による係止状態を解除すれば、スライダ94はスプリング95の付勢力によって図24Bに示す位置まで移動し、第3ギア93が回転する。このとき、ダンパ97の働きにより第3ギア93の急激な回転が防止される。したがって、第2ギア92及び第1ギア91を介して回転する回転力伝達部材90の回転速度が抑制され、ロータ16はスムーズに受取位置へと復帰する。

図43乃至図45に、さらに他の実施形態に係るロータ16の回転駆動機構の 例を示す。この回転駆動機構は、保管棚1の各収容部3に設けられている。そし て、収容部3にカセット2を装着した状態では、モータ120の駆動力が、その 回転軸120aに設けた駆動ギア121から第1中間ギア122及び第2中間ギ ア123を介してロータ16の軸部に設けた従動ギア124に伝達することによ り、ロータ16が回転するようになっている。第1中間ギア122は、軸部材1 25の一端部に設けられ、軸部材125の他端部にはカム126が取り付けられ ている。カム126は、押圧片127を備え、軸部材125を中心として回動す ることにより、押圧片127で第1リンク128の一端部を押圧し、この第1リ ンク128を支軸128aを中心として回動させる。第1リンク128は、一端 部に連接凹部129を備え、この連接凹部129には、支軸130aを中心とし て回動自在に設けた第2リンク130の一端側に形成した連接部131が摺接自 在に位置している。第2リンク130の他端部には係止部132が形成され、こ の係止部132は、カセット2の底部に形成した係止孔2bに係脱可能となって いる。第2リンク130は、支軸130aに外装したスプリング133によって 図44A中反時計回り方向に付勢されている。第1中間ギア122は、はすば歯 車からなる第1ギア122aと、平歯車からなる第2ギア122bを一体化した ものである。第1ギア122aは駆動ギア121と噛合している。第2中間ギア 123は、第1中間ギア122の第1ギア122aと噛合する平歯車からなる第 1 ギア123aと、途切れ歯車からなる第2ギア123bとを一体化したもので ある。従動ギア121は、第2中間ギア123の第2ギア123bと同様な途切 れ歯車からなり、第2中間ギア123が回転する所定角度の範囲内でのみ連動し てロータ16を回転させる。途切れ歯車を利用してロータ16を回転させる構成

10

15

20

25

は、前記図12に示すものと同様である。

前記構成の回転駆動機構を備えたカセット2は、収容部3に装着すると、図45Aに示すように、カセット2の係止孔2bに第2リンク130の係止部132が係止する。また、ロータ16は、従動ギア121が第2中間ギア123の第2ギア123bと部分的に噛合し、手動操作による回転を阻止される。

カセット2から薬剤を払い出す場合、モータ120を正転駆動し、前記各ギア121,122,123,124を介してロータ16を回転させる。モータ120の正転駆動により、第1中間ギア122が反時計回り方向に回転し、従動ギア124は図45Bに示す位置から図45Cに示す位置まで回転する。この結果、ロータ16は、カセット2内の薬剤を保持凹部18に保持可能な受取位置から、カセット2から薬剤を払い出す払出位置へと回転する。これにより、ロータ16の保持凹部18に保持された薬剤が払い出される。この状態では、第1リンク128の一端部にカム126の押圧片127が当接し、第1リンク128は回動を阻止される。このため、第2リンク130の係止部132がカセット2の係止孔2bに係止した状態を維持し、薬剤の払出作業中に収容部3からカセット2が脱落することが確実に防止される。

薬剤の払出が済めば、モータ120を逆転駆動することにより、ロータ16を 払出位置から受取位置へと回転する。

図25~図42に操作表示パネル200への表示内容の例を示す。図25は、前記ステップS2での指紋認証画面を示す。指紋認証を行うと、図26に示す画面に切り替わり、OKボタンを操作すると、図27に示す各種業務画面に移行し、NGボタンを操作すると、指紋認証画面に復帰する。

各種業務画面では、抗癌剤管理メニュー、すなわち、払い出し業務ボタン、マスターメンテナンスボタン、問い合わせ業務ボタン、充填業務ボタン、日報ボタン、終了ボタンが表示される。

払い出し業務ボタンを操作すると、図28に示す自動/手動画面に切り替わる。 自動ボタンを操作すると、図29に示す処理患者一覧画面に切り替わり、薬剤の 自動払出処理が開始される。

処理患者一覧画面では、処方箋情報を読み込んで自動的に未処理処方の患者に

10

15

20

25

ついて、患者 I D, 患者名称,診療科,病棟が一覧表示される。所望の行を選択することにより、図30に示す払い出し業務画面に切り替わり、選択された患者の情報(患者 I D, 発行日付等)と、その患者の全処方内容とが表示される。ここで、払出量等をチェックし、追加、削除、訂正等を行う。そして、払出ボタンを操作すると、上方行から順に反転表示され払出処理が開始される。

払出処理では、該当する薬剤が収容されたカセット2での在庫情報をチェックし、在庫がなければ、その旨を表示し、未完了情報としてデータを蓄積し、次の薬剤の在庫チェックを開始する。また、在庫があれば、払出を開始し、前記払い出し業務画面の該当する薬品の行に払い出しの経過が分かるように状況を表示する(例えば、何%終了したのかを棒グラフで表示する。)。払出処理が終了した行は赤、払出中の行は緑、未払出の行は白となる。なお、前記自動/手動画面で、手動ボタンを操作した場合には、直接処理患者一覧画面に切り替わり、各項目に該当するデータを入力した後、前記同様の処理を行う。

払出処理の途中で中断した場合、例えば、重量センサにより作業者が離れてから所定時間経過した場合や、エラー等で装置が停止した場合には、初期画面に戻し、新たに指紋認証を行わなければ処理を続行できないようにする。また、後で処理を行いたい場合には、図示しない保留ボタンを操作することにより処理を保留することも可能である。この場合も、中断の場合と同様に、新たに指紋認証を行わなければ処理を再開することはできない。なお、中断の場合は、同一作業者であれば、強制的に前回の途中の処理が再開される(中断時の画面に復帰する。)。

問い合わせ業務ボタンを操作すると、図31に示す問い合わせ業務メニュー画面に切り替わり、処方履歴照会ボタン、薬品投与検索ボタン、薬品使用量ボタン、医師別薬品使用量ボタン、病棟別薬品使用量ボタン、管理薬品別使用量ボタン、及び終了ボタンが表示される。処方履歴照会ボタンの操作により、図32に示す処方履歴照会画面を表示させて処方履歴を照会することができる。薬品投与検索ボタンの操作により、図33に示す薬品投与検索画面を表示させて、在庫が合致しい場合の調査等に利用することができる。薬品使用量ボタンの操作により、図34に示す薬品使用量画面を表示させて投薬日付により薬品の使用量を一覧表示

10

15

20



させることができる。医師別薬品使用量ボタンの操作により、図36に示す医師 別薬品使用量画面を表示させて、どの医師がどの薬品をどれだけ使用したのかを 確認することができる。病棟別薬品使用量ボタンの操作により図37に示す病棟 別薬品使用量を表示させて、病棟単位で薬品の使用量を確認することができる。 管理薬品別使用量ボタンの操作により、図38に示す管理薬品別使用量画面を表 示させて、向精神薬等の管理を義務付けされている薬品を、その薬品単位で調査 することができる。

マスターメンテナンスボタンを操作すると、図39に示すマスターメンテナンス画面に切り替わり、患者マスターボタン、薬品マスターボタン等が表示される。薬品マスターボタンを操作すると、図40に示す薬品マスター画面に切り替わり、薬品情報を一覧表示させることができる。画面中、基準在庫量は、在庫可能な薬剤の最大量を示し、適正在庫量は補充が必要となる最低在庫量を示す。

充填業務ボタンを操作すると、図35に示す充填業務画面に切り替わり、各カセット2別に充填数、充填前の薬剤数量、充填後の薬剤数量を一覧表示させることができる。

日報ボタンを操作すると、図41に示す日報メニュー画面に切り替わり、払出 日報ボタン、充填日報ボタンが表示される。充填日報ボタンを操作すると、図4 2に示す充填日報画面に切り替わり、出力を希望する日付を入力することにより、 薬剤の充填状況を一覧表示させることができる。これにより、充填ミス等をチェ ックすることが可能となる。

10

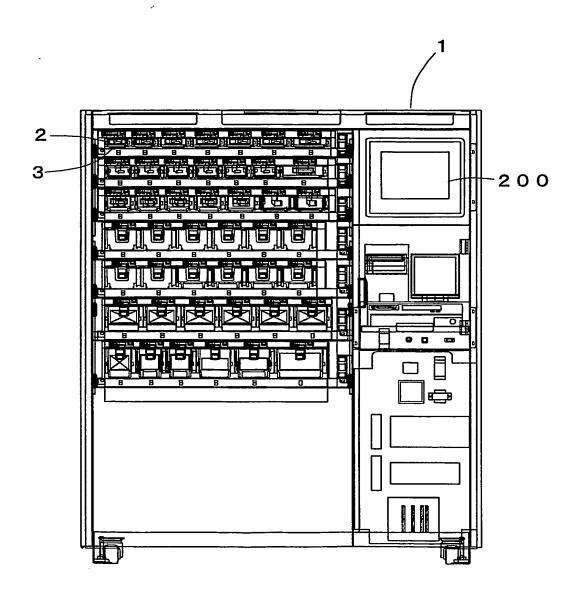
15

20

請求の範囲

- 1. 薬剤が整列して収容されるカセットと、該カセット内の薬剤を一端側に向かって付勢する付勢手段と、前記カセットの一端部に設けられ、薬剤を保持凹部に保持して回転することにより1つずつ払い出す払出部材とを備えたことを特徴とする薬剤払出装置。
- 2. 前記払出部材は、保持凹部に薬剤を保持して回転する際、次の薬剤を支持可能な支持面を有することを特徴とする請求項1に記載の薬剤払出装置。
- 3. 前記払出部材は、カセット内で保持凹部に薬剤を保持する受取位置と、 前記保持凹部に保持した薬剤を取り出すための取出位置とにそれぞれ位置決め可 能に回転することを特徴とする請求項2に記載の薬剤払出装置。
- 4. 前記払出部材が取出位置に位置する際、保持凹部での薬剤の有無を検出する薬剤検出手段と、処方データ及び前記薬剤検出手段での検出信号に基づいて、前記払出部材の駆動を可能とする制御手段とを備えたことを特徴とする請求項3に記載の薬剤払出装置。
- 5. 前記払出部材を回転不能とするロック手段を備え、前記制御手段は、処 方データに基づく処方数量の払出が完了した時点で、前記ロック手段により排出 部材を受取位置にロックすることを特徴とする請求項4に記載の薬剤払出装置。
- 6. 前記払出部材は、保持凹部を構成する対向壁に薬剤を把持容易とするための切欠きを備えたことを特徴とする請求項1ないし5のいずれか1項に記載の薬剤払出装置。

F i g . 1



F i g. 2

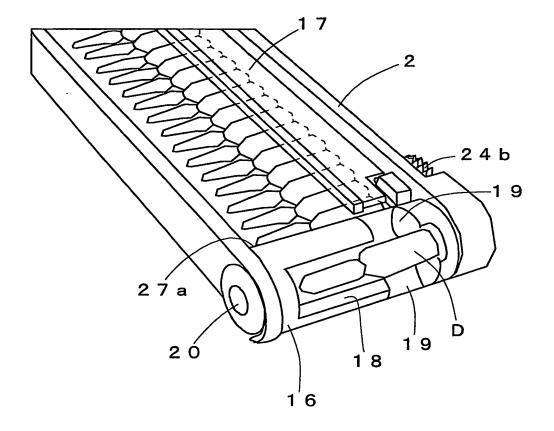


Fig. 3A

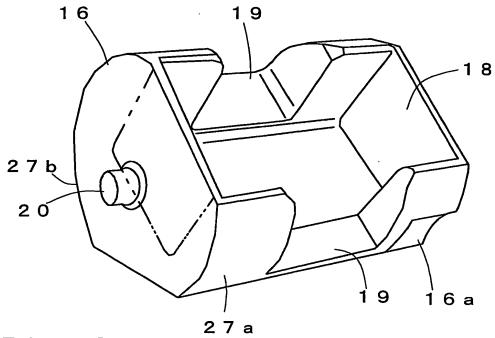
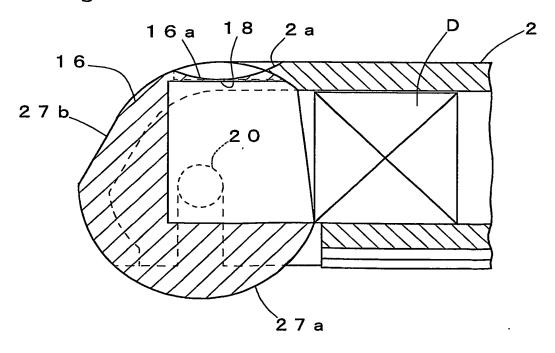
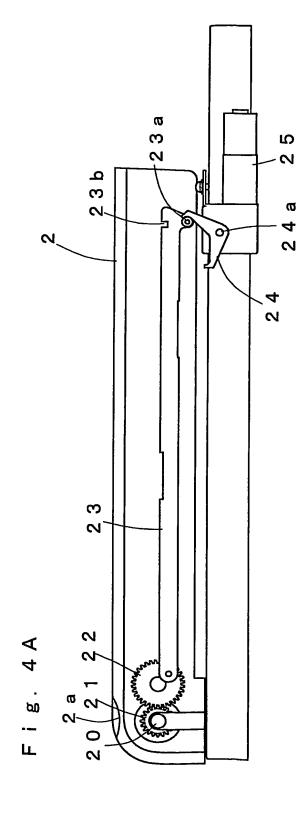
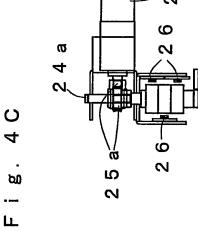


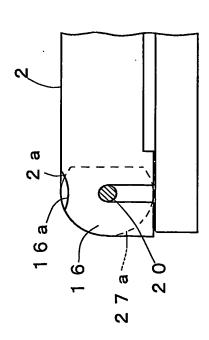
Fig. 3B



വ







 $\mathbf{\omega}$

Ø

ட

5/33

F i g. 5

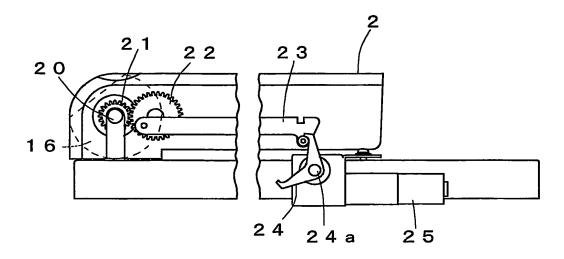
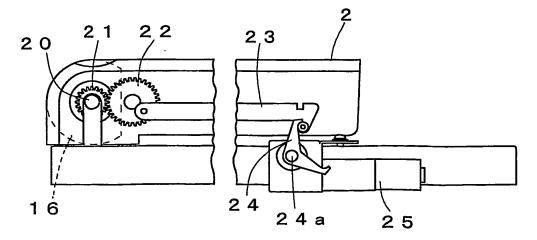
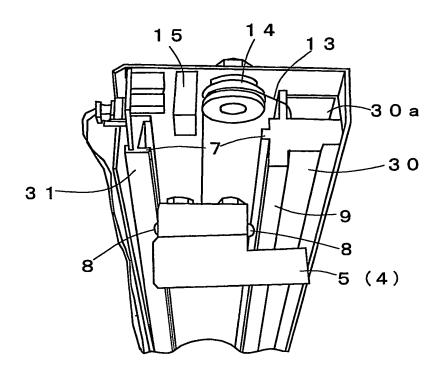


Fig. 6



F i g. 7



F i g. 8

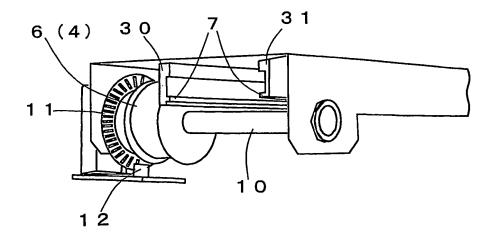


Fig. 9

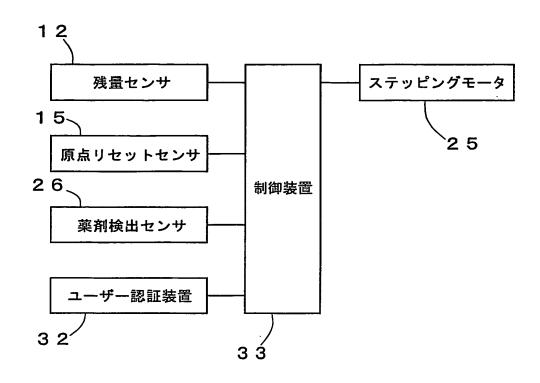
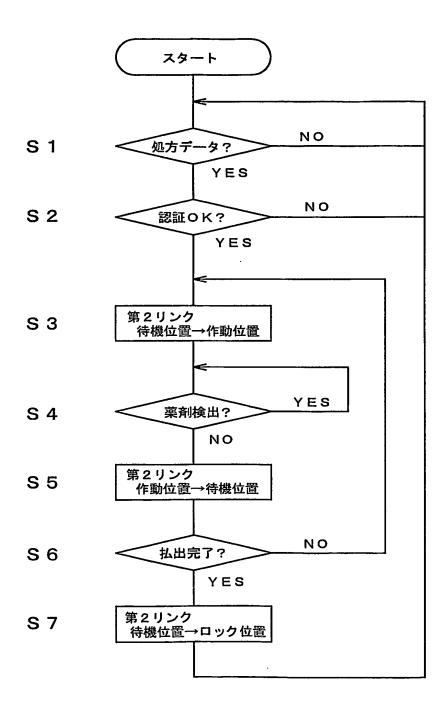
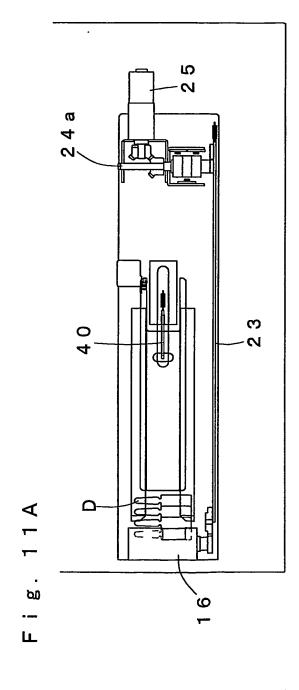
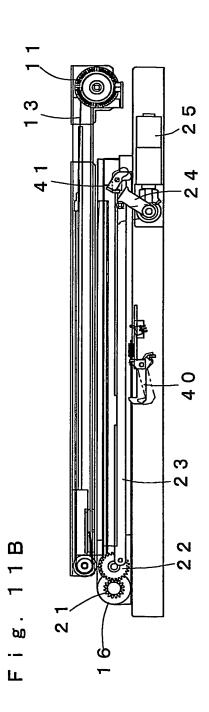


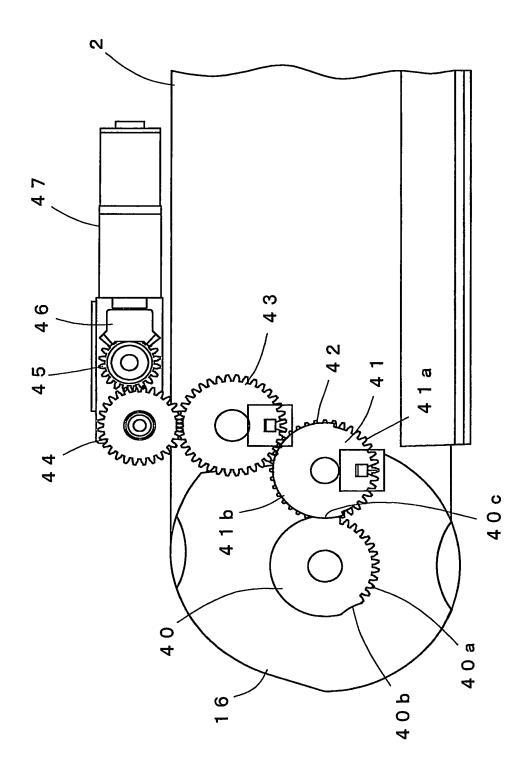
Fig. 10







F i g. 12



11/33

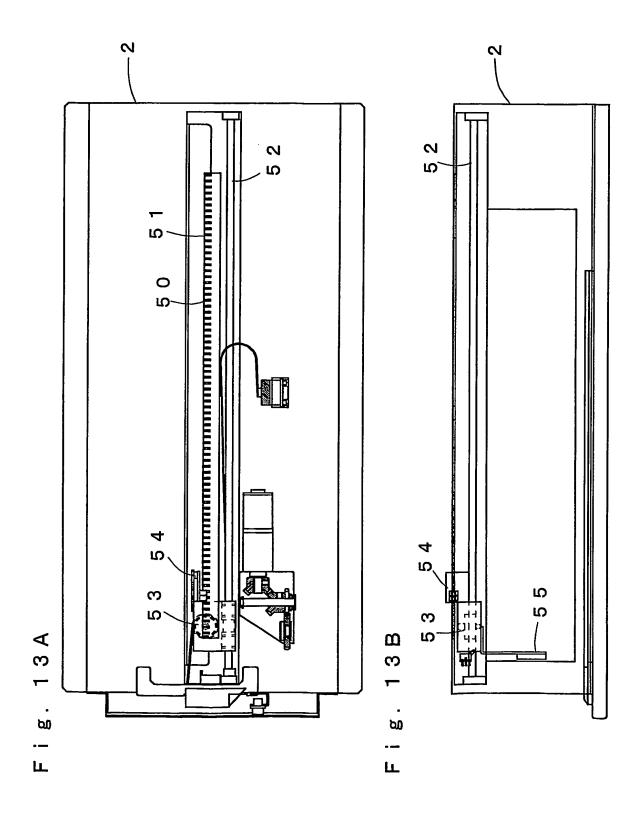


Fig. 14

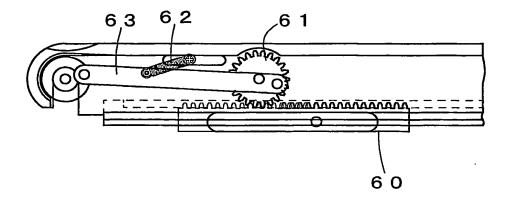


Fig. 15A

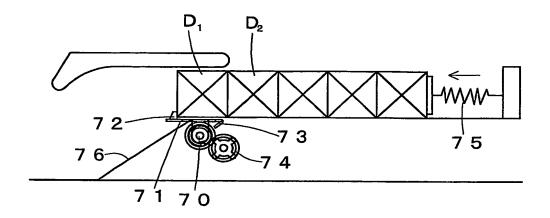


Fig. 15B

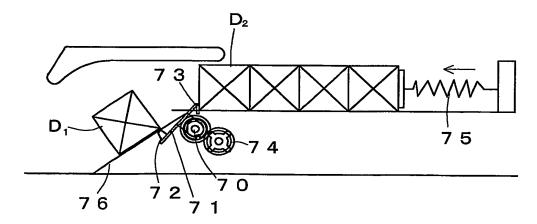


Fig. 16A

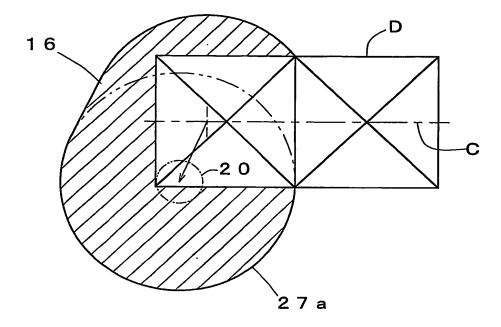
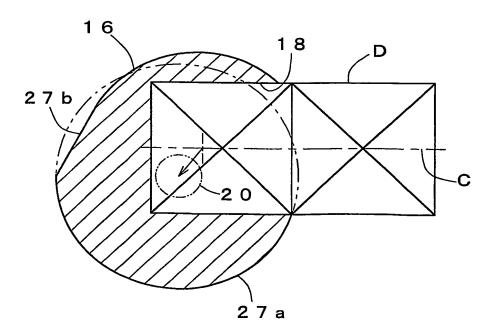


Fig. 16B



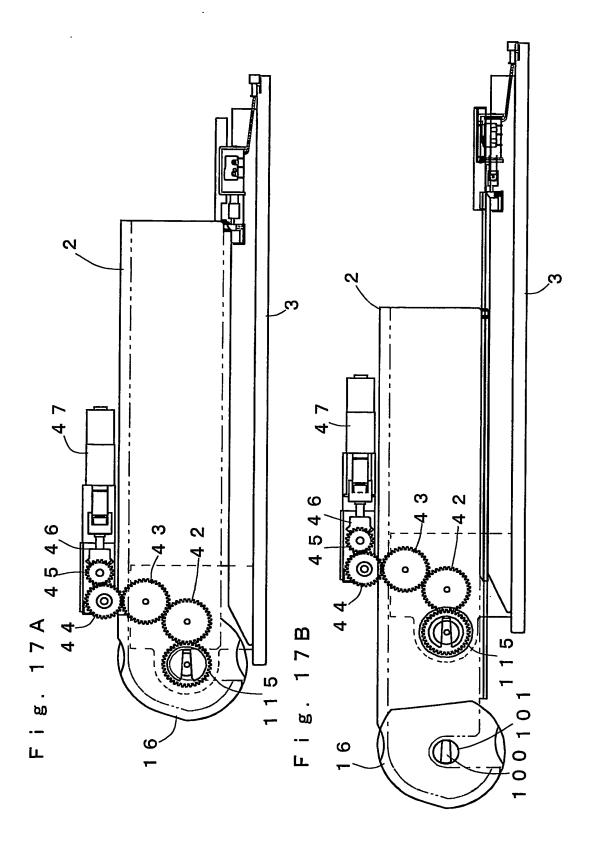


Fig. 18

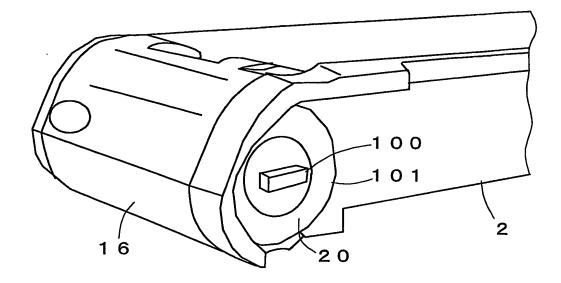
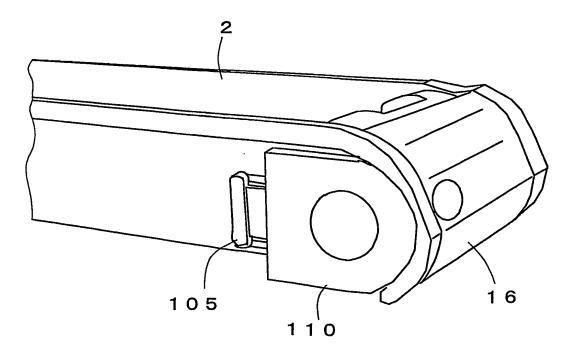
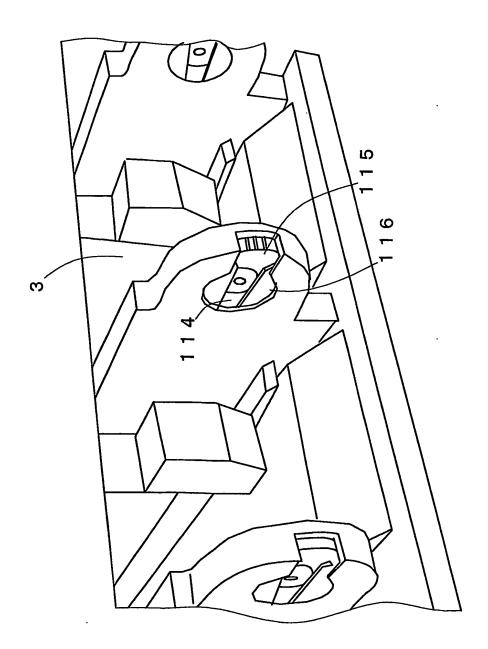


Fig. 19



F i g. 20



18/33

Fig. 21A

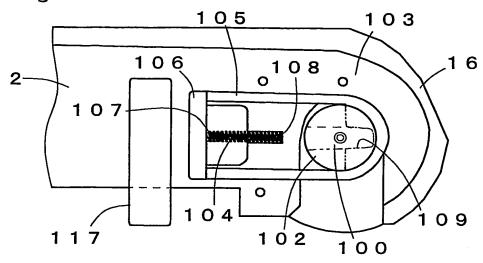


Fig. 21B

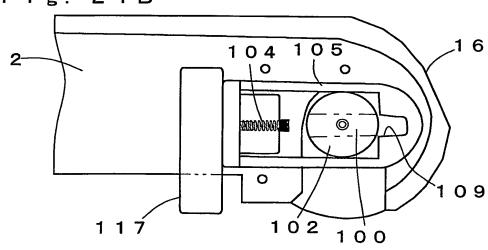


Fig. 22A

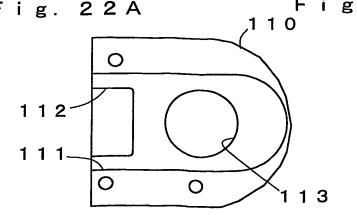


Fig. 22B

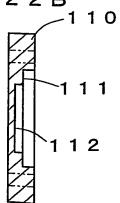
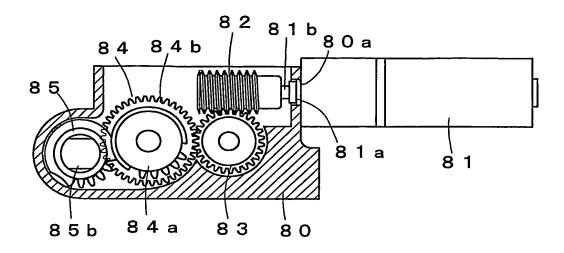


Fig. 23A



F i g. 23B

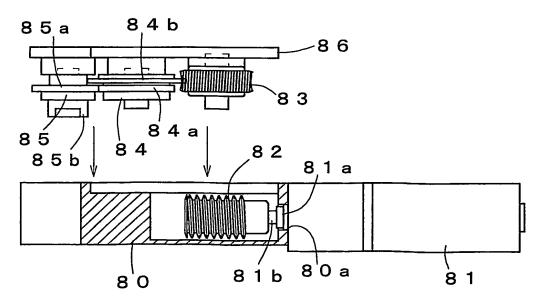


Fig. 24A

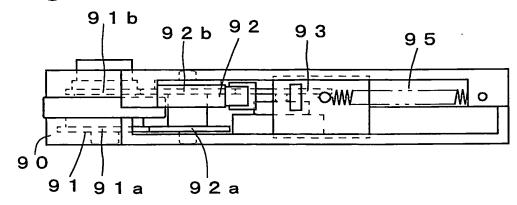


Fig. 24B

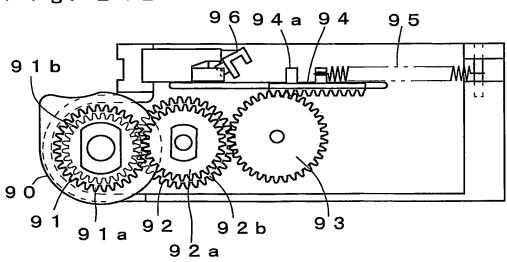


Fig. 24C

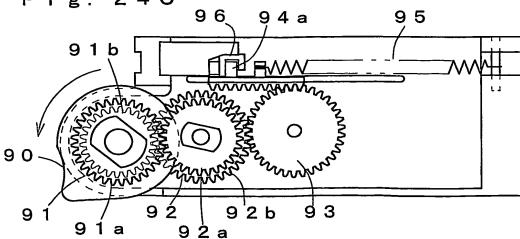


Fig. 25

9999年99月99日 99時99分 指紋認証を行ってください。

Fig. 26

使用者:XXXXXXXXXXXX

ΟK

NG

Fig. 27

抗	99/99/99 99:99 Ver 1.00.00 抗癌剤管理メニュー					
払い出し業務	マスターメンテナンス	問い合わせ業務				
充填業務	日報	終了				

Fig. 28

自動 手動

Fig. 29

Seq	患者 I D	患者名称	診療科	病棟
999999	XXXXXXXXX	NNNNNNNNN	NNNNNNN	ИИИИИИИИ
999999	XXXXXXXXX	NNNNNNNNN	NNNNNNN	NNNNNNN
999999	XXXXXXXXX	NNNNNNNNN	NNNNNNN	NNNNNNN
999999	XXXXXXXXX	NNNNNNNNN	NNNNNNN	NNNNNNN
999999	XXXXXXXXX	NNNNNNNNN	NNNNNNN	NNNNNNN
999999	XXXXXXXXX	NNNNNNNNN	NNNNNNN	NNNNNNN
999999	XXXXXXXXX	NNNNNNNNN	NNNNNNN	NNNNNNN
999999	XXXXXXXXX	NNNNNNNNN	NNNNNNN	NNNNNNN
999999	XXXXXXXXX	NNNNNNNNN	NNNNNNN	NNNNNNN
999999	XXXXXXXXX	NNNNNNNN	NNNNNNN	NNNNNNN

Fig. 30

Ш	1 重力				払し	ン圧	<u>نا ت</u>	業務	5	99/9	9/99 99	9:99	Ver1.00.0	0
	·													
患者	当 ID	9999	999999				発	行日付	9999	/99/	99			
フ!	リガナ	XXX	XXXXX	XXXX	XXXX	XXXX	7 投	築日付	9999	/99/	99			
患者	当氏名	NNN	INNNN	NNN	N		一 生 ⁴	平月 日	NN	99 年	三99月	99	日 999.99	•
病	棟	XXX	XX >	XXX	XXX	\mathbf{x}	X 医	師名	XX	XXX	XX	NN	NNNNN	N
診	療科	XXX	$\overline{\mathbf{x}}$	XXX	XXX	XXX	$X R_{l}$	No	99					
							•	•	L	ı				
No	コート*		薬品名	称				用量	単	位	払出量	<u></u>	備考	
99	XXXX	XXX	XXXX	XXXX	XXXX	XXXX	XXXX	9999.	999X	XX	999X	XX	XXXXXX	
99	XXXX	XXX	XXXX	XXXX	XXXX	XXXX	XXXX	9999.	999X	XX	999X	XX	XXXXXX	
99	XXXX	XXX	XXXX	XXXX	XXXX	XXXX	XXXX	9999.	999X	XX	999X	XX	XXXXXX	
99	XXXX	XXX	XXXX	XXXX	XXXX	XXXX	XXXX	9999.	999X	XX	999X	XX	XXXXXX	
99	XXXX	XX.	XXXX	XXXX	XXXX	XXXX	XXXX	9999.	999X	XX	999X	XX	XXXXXX	
							-							
払	出		行削	除	行挿刀	J	取消						終	7
								'					•	

Fig. 31

	99/99/99 99:99 Ver 1.00.00 問い合わせ業務メニュー					
処方履	建 歷照会	薬品投与検索	薬品使用量			
医師別薬	英品使用量	病棟別薬品使用量	管理薬品別使用量			
			終了			
			业。1			

Fig. 32

処方	覆歴照会	99/99/99 99:99	Ver1.00.00
患者 ID 999999999 フリガナ XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX		9999/99/99 9999/99/99	
患者氏名 XXXXXXXXXXXXXX 病 棟 XXXXXXXXXXXXXX 診 療 科 XXXXXXXXXXXXXXX	,—,-,-,-,-,-	NN 99 年 99 月 9 XXXXXX 99	
No 薬品名称 99 XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	用量 単位 9999.999XXX	払出量 備考 999XXX NNNN	NNNNN
99 XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	9999.999XXX 9999.999XXX	999XXX NNNN	NNNNNN
99 XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	9999.999XXX	999XXX NNNN	NNNNN
削除	取消 印	1届(終了

F i g. 33

投薬に薬品	· · ·	99	没与検索		9 99:99 Ver1.00.	00
No	患者 I D	患者氏名	用量 単位	払出量	病棟名称	٦
999	999999999	XXXXXXXXX	9999.99XXX	999XXX	XXXXXXXX	7
999	999999999	XXXXXXXXX	9999.99XXX	999XXX	XXXXXXXXX	
999	999999999	XXXXXXXXX	9999.99XXX	999XXX	XXXXXXXXX	
999	999999999	XXXXXXXXX	9999.99XXX	999XXX	XXXXXXXXX	
999	999999999	XXXXXXXXX	9999.99XXX	999XXX	XXXXXXXXX	
999	999999999	XXXXXXXXX	9999.99XXX	999XXX	XXXXXXXX	1
実行	ī]		取消	印刷	終了] _

F i g. 34

		薬品使用量	<u> </u>	9:99 Ver1.00.00
投薬	日付 9999/99/99	~ 9999/99/99	昇順 降順	
No	薬品コード 薬品名称		使用量 単位	払出量
999	XXXXXX XXXXXX	XXXXXXXXXXX	999999.9999XXX	9999999
999	XXXXXX XXXXXX	XXXXXXXXXXXX	999999.9999XXX	9999999
999	XXXXXX XXXXXX	XXXXXXXXXXX	999999.9999XXX	9999999
999	XXXXXX XXXXXX	XXXXXXXXXXX	999999.9999XXX	9999999
999	XXXXXX XXXXXX	XXXXXXXXXXXX	999999.9999XXX	9999999
999	XXXXXX XXXXXX	XXXXXXXXXXXX	999999.9999XXX	9999999
実	行	取消	印刷	終了

Fig. 35

NNNNNN	INN			
[]-		充填数	充填前	充填後
999999999	XXXXXXXXXXXXXXXX	X 999	999	.999
99999999	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	X 999	999	999
99999999	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	X 999	999	999
99999999	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	X 999	999	999
99999999	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	X 999	999	999
99999999	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	X 999	999	999
	999999999 9999999999 9999999999	999999999	999999999 XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	99999999 XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX

Fig. 36

	医師別薬品使用量	99/99/99 99:99 Ver1.00.00
投薬医師		
No	薬品名称 使用量 単位	医師名
999	XXXXXXXXXXXXXXXXXX 999999.9999XXX	NNNNNNNNN
999	XXXXXXXXXXXXXXXXXX 999999.9999XXX	ИИИИИИИИИ
999	XXXXXXXXXXXXXXXXX 999999.9999XXX	ИИИИИИИИИ
999	XXXXXXXXXXXXXXXXXX 999999.9999XXX	ИИИИИИИИИ
999	XXXXXXXXXXXXXXXXXX 999999.9999XXX	NNNNNNNN
999	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	ИИИИИИИИИ
実行	取消印刷	終了

Fig. 37

	病棟別薬品使用量 99/99/99 99:99 Ver1.00	0.00
投薬病棟	7/7K 4/K	
No	薬品名称 使用量 単位 病棟名称	
999	XXXXXXXXXXXXXXXXX 999999.9999XXX NNNNNNNNNN	
999	XXXXXXXXXXXXXXXXX 999999.9999XXX NNNNNNNNNN	
999	XXXXXXXXXXXXXXXXX 999999.9999XXX NNNNNNNNNN	
999	XXXXXXXXXXXXXXXXX 999999.9999XXX NNNNNNNNN	
999	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	
999	XXXXXXXXXXXXXXXXX 999999.9999XXX NNNNNNNNNN	
実行	克 取消 印刷 終了 取消	」

Fig. 38

	管理薬品使用量 99/99/99 99:99 Ver1.00.0	00
投薬日 管理区	付 9999/99/99 ~ 9999/99/99 昇順 降順	
No	薬品名称 使用量 単位	
9999	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	
実行	取消 印刷 終了	

Fig. 39

マスタ	99/99/9	9 99:99 Ver 1.00.00
患者マスター	薬品マスター	マスター取込
診療科マスター	単位マスター	
病棟マスター	名称マスター	
使用者マスター	エラーメッセーシ゛	終了

28/33

Fig. 40

薬品マスター 99/99/99 99:99 Ver1.00.00													
_ •													
薬品コ	- } *	XXXXXX	NNNNNN	INNN	INNN	NNN	NNN	NN	ホス	├ ⊐-ト*	XXX	XXX	XXXX
略称名 NNNNNNNN			厚生省コード XXXXXXXXXXX					XXX					
				•	JAN =-}* 999999999999					9			
基品)	単位	1 XXXXX	NNN				•	1 回量	t	9999	99.99	1 88	NNI
		2 XXXXX	NNN X	999	999.9	99		1日量	į.	9999	99.99	99 1	NNI
		3 XXXXX	NNN X	999	999.9	99	ł	表大量	•	9999	99.99	99 1	NNI
使用其	期限	99/99/99		管理	麻薬	毒薬	向精	抗癌	хx	хх	хх	хх	хх
号機		棚 No		9	9	9	9	9	9	9	9	9	9
1	999	999 999	999 999				基	準在區	重量	999	99		
2 999 999 999 999 999			適正在庫量 99999										
3 999 999 999 999 999			棚 No XXXXXX 使 用 量 999999999										
登録	登録 削除 取消 印刷 終了												

Fig. 41

		99 99:99 Ver 1.00.00
	ヨ報メニュー	
払出日報	充填日報	
		·
		終了
	l L	

差 替 え 用 紙 (規則26)

Fig. 42

	充填日報	99/99/99 99:99 Ver 1.00.00
出力対象日付	99/99/99 ~ [99/99/99
実行		終了

Fig. 43

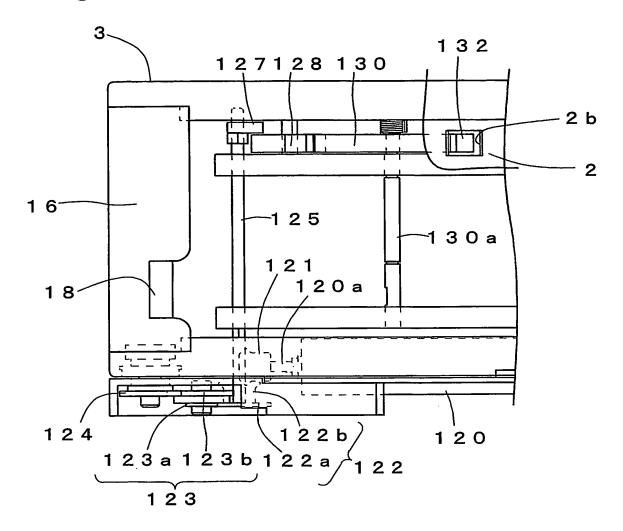


Fig. 44A

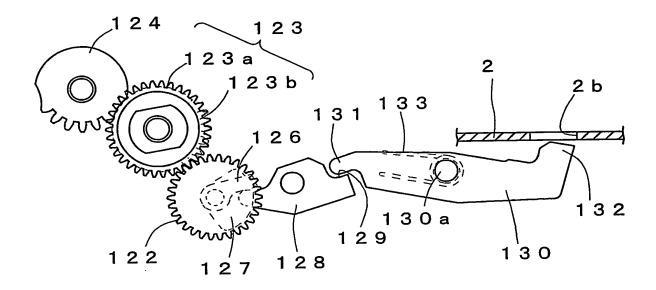


Fig. 44B

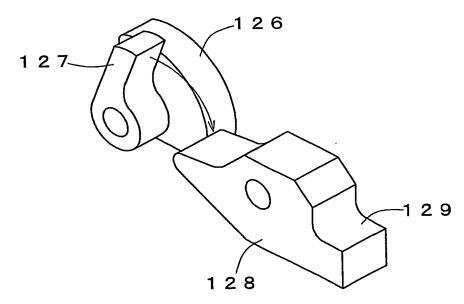


Fig. 45A

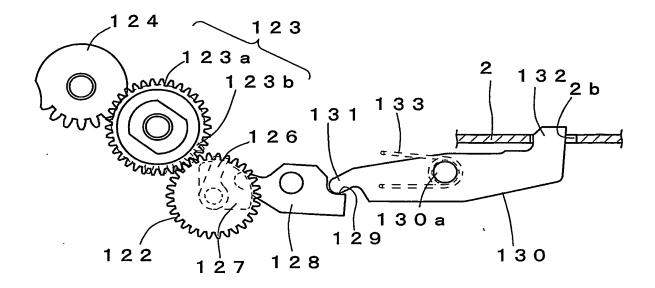


Fig. 45B

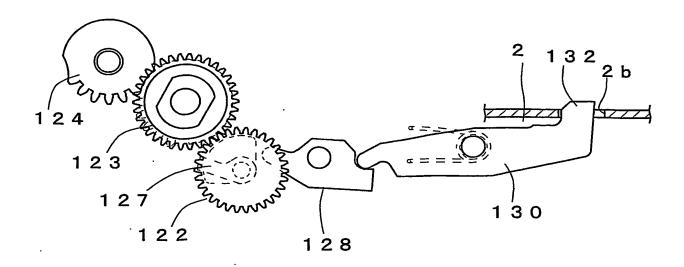
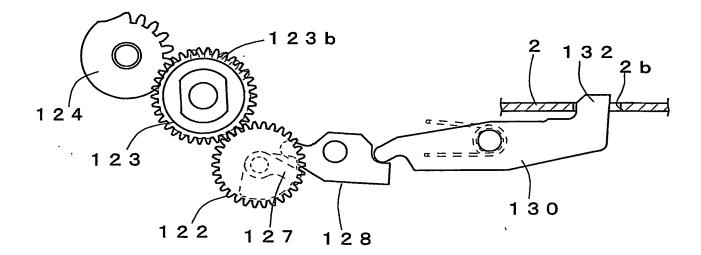


Fig. 45C





International action No.
PCT/JP03/09902

	IFICATION OF SUBJECT MATTER C1 ⁷ A61J3/00					
According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC						
B. FIELDS	B. FIELDS SEARCHED					
Minimum do	ocumentation searched (classification system followed by C1 ⁷ A61J1/00-7/04, G07F11/00-12	y classification symbols) 1/58				
Jitsu Kokai	ion searched other than minimum documentation to the tyo Shinan Koho 1926–1996 Jitsuyo Shinan Koho 1971–2003	Toroku Jitsuyo Shinan Koho Jitsuyo Shinan Toroku Koho	0 1994-2003 0 1996-2003			
	ata base consulted during the international search (name $(A61J7/00F1)$	of data base and, where practicable, sear	ch terms used)			
C. DOCU	MENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT					
Category*	Citation of document, with indication, where app	propriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.			
Y	JP 5-229660 A (Shoji YUYAMA) 07 September, 1993 (07.09.93) Full text; all drawings (Family: none)		1-6			
Y	JP 2000-72204 A (Matsushita) Co., Ltd.), 07 March, 2000 (07.03.00), Full text; all drawings (Family: none)	Electric Industrial	1-6			
Y	JP 3082647 U (Sanko Spring K 21 December, 2001 (21.12.01), Full text; all drawings (Family: none)		1-6			
X Furth	ter documents are listed in the continuation of Box C.	See patent family annex.				
* Special categories of cited documents: "A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance earlier document but published on or after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited understand the principle or theory underlying the invention document of particular relevance; the claimed invention can document which may throw doubts on priority claim(s) or which is						
"O" docum means "P" docum	means combination being obvious to a person skilled in the art "P" document published prior to the international filing date but later "&" document member of the same patent family					
Date of the	Date of the actual completion of the international search 06 October, 2003 (06.10.03) Date of mailing of the international search report 21 October, 2003 (21.10.03)					
	mailing address of the ISA/ anese Patent Office	Authorized officer				
Faccimile N	Jo	Telephone No.				



ategory*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No
Y A	JP 62-502870 A (ATEN, Edward, M.), 19 November, 1987 (19.11.87), Page 16, upper left column, line 16 to lower left column, line 21; all drawings & EP 217934 A & US 4674652 A & WO 86/06048 A1	4-6 1-3
A	US 6112502 A (Diebold, Inc.), 05 September, 2000 (05.09.00), Figs. 14 to 17 (Family: none)	1-6
	·	
	<u>,</u>	

国際調査報告

国際出願番号 PCT/JP03/09902

A. 発明の属する分野の分類(国際特許分類 (IPC))

Int. Cl' A61J 3/00

B. 調査を行った分野

調査を行った最小限資料(国際特許分類(IPC))

Int. $C1^7$ A61J 1/00-7/04, G07F11/00-11/58

最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの

日本国実用新案公報

1926-1996年

日本国公開実用新案公報

197.1-2003年

日本国登録実用新案公報

1994-2003年

日本国実用新案登録公報

1996-2003年

国際調査で使用した電子データベース(データベースの名称、調査に使用した用語)・

ECLA (A61J7/00F1)

C. 関連すると認められる文献

01. 以足がると呼ぶられると称							
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号					
Y	JP 5-229660 A (湯山 正二) 1993.09.07,全文、全図 (ファミリーなし)	1-6					
Y	JP 2000-72204 A (松下電器産業株式会社) 2000.03.07,全文、全図 (ファミリーなし)	1-6					
Y	JP 3082647 U (サンコースプリング株式会社) 2001.12.21,全文、全図 (ファミリーなし)	1-6					

区欄の続きにも文献が列挙されている。

パテントファミリーに関する別紙を参照。

- * 引用文献のカテゴリー
- 「A」特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示す もの
- 「E」国際出願日前の出願または特許であるが、国際出願日 以後に公表されたもの
- 「L」優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行 日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する 文献(理由を付す)
- 「〇」口頭による開示、使用、展示等に言及する文献
- 「P」国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願

の日の後に公表された文献

- 「T」国際出願日又は優先日後に公表された文献であって 出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理論 の理解のために引用するもの
- 「X」特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明 の新規性又は進歩性がないと考えられるもの
- 「Y」特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以 上の文献との、当業者にとって自明である組合せに よって進歩性がないと考えられるもの
- 「&」同一パテントファミリー文献

国際調査を完了した日

06.10.03

国際調査報告の発送日

21.10.03

国際調査機関の名称及びあて先

日本国特許庁 (ISA/JP) 郵便番号100-8915

東京都千代田区霞が関三丁目4番3号

特許庁審査官(権限のある職員) 門前 浩一

心心

3E 8723

電話番号 03-3581-1101 内線 6395



国際出願番号 PCT/JP03/09902

C (続き) .	関連すると認められる文献	<u>-</u>
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号
Y A	JP 62-502870 A (アテン, エドワード・エム) 1987. 11. 19, 第16頁左上欄第16行-左下欄第21 行, 全図 & EP 217934 A & US 4674652 A & WO 86/06048 A1	4-6 1-3
A	US 6112502 A (Diebold, Inc.) 2000.09.05,第14-17図 (ファミリーなし)	1 – 6
·		